PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-111285

(43) Date of publication of application: 30.04.1996

(51)Int.Cl.

H05B 33/10

C23C 14/56

H05B 33/04

H05B 33/14

(21)Application number : 06-244244

(71)Applicant: TDK CORP

(22)Date of filing:

07.10.1994

(72)Inventor: ARAI MICHIO

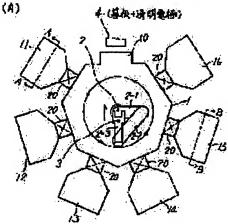
NAKATANI KENJI NANBA NORIYOSHI

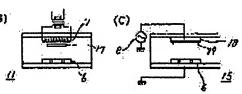
(54) MANUFACTURE OF ORGANIC ELECTROLUMINESCENT ELEMENT AND ITS DEVICE

(57) Abstract:

PURPOSE: To establish a method and device for manufacturing organic EL elements through such procedures that the process after formation of a transpar ent electrode on a base board till formation of a protection film is conducted continuously in vacuum chambers while isolated from the outer oxidative atmo sphere followed by taking-out to the outside atmosphere after formation of protection film.

CONSTITUTION: A plurality of stratified parts of at least one portion of an organic electroluminescent element are subjected to film formation one after another in a plurality (8) of vacuum chambers for working 11-16 which are provided around a vacuum chamber 1. The resultant is taken out upon formation of a protection film.





LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

31.03.2000

[Date of sending the examiner's decision of 17.06.2003 rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's 2003-13586

decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's 17.07.2003 decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開母号

特開平8-111285

(43)公開日 平成8年(1986)4月30日

(51) Int.CL*	鐵則配号	片内整位番号	ΡI	技術表示體所
H05B 33/10		0000 112		
C23C 14/56	G	8939-4K		
H 0 5 B 33/04				
33/14				
			審查請求	宗韶珠 韶東項の数3 OL (全 6 頁)
(21)出蘇番号	特顧平6−21424 4		(71)出廢人	000003067
				ティーディーケイ株式会社
(22)出題日	平成6年(1994)10月7日			東京都中央区日本機1丁目13番1号
			(72) 発明者	荒井 三千男
				東京都中央区日本橋一丁目13番1号 ティ
				ーディーケイ株式会社内
			(72) 発明者	中谷 賢司
				東京都中央区日本橋一丁目13番1号 ティ
				ーディーケイ株式会社内
			(72) 発明者	南波 意及
				京京都中央区日本橋一丁目13番1号 ティ
				ーディーケイ株式会社内
			(74)代理人	

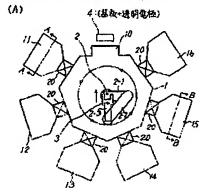
(54) 【発明の名称】 布機エレクトロルミネセンス素子の製造方法及びその装置

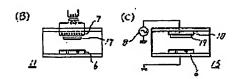
(57)【要約】

【目的】 基板上に透明電極を形成した後の工程から保 譲渡形成の工程までを外気の酸化雰囲気から隔離して、 連続して真空室中に行い。保護膜形成後に外気中に取出 すようにした有権EL素子の製造方法及び装置を提供す ること。

【構成】 有機エレクトロルミネセンス素子の少なくとも一部の、複数の層状部分を、真空槽1の周辺に形成された複数の作業用真空室11~16において順次成膜し、保護膜の形成後に外部に取出すようにした。

本発明の一笑拖例構成图





【特許請求の範囲】

【請求項1】 有級エレクトロルミネセンス素子の少な くとも一部の複数の層状部分を、真空槽の周辺に形成さ れた複数の作業用真空室において順久成膜し、保護膜の 形成後に外部に取出すようにしたことを特徴とする有機 エレクトロルミネセンス素子の製造方法。

1

【請求項2】 その内部に保持鍛送手段を有する真空槽 と、この真空槽の風闇に、有機エレクトロルミネセンス 索子を構成する層状部分を形成する複数の作業用真空室 を設け、

前記作業用真空室において有機エレクトロルミネセンス 素子の一層を形成したことを特徴とする有機エレクトロ ルミネセンス素子の製造装置。

【請求項3】 前記真空槽内に、その先端部が各作業用 真空室内に自由に移動できる可動アームを設けたことを 特徴とする請求項2記載の有機エレクトロルミネセンス 素子の製造装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

ンス(EL)素子の製造方法及びその装置に係り、特に 有機エレクトロルミネセンス素子の製造に際し、基板上 に透明電極を形成した後の工程から保護膜形成の工程ま でを、外気の酸化雰囲気から隔離して連続して真空室中 に行い、保護膜形成後、外気中に取出すようにしたもの に関する。

[0002]

【従来の技術】有級EL素子は、薄形の新しい発光源と して注目されている。従来有機EL素子を製造するため に、図4に示す如く、ガラス基板30上に!TOの如き 透明電極31を蒸着又はスパッタリングにより形成して これをパターニングしたあと、真空室にこの透明電極3 1の形成された基板を配置して透明電便31の上に、正 孔注入輸送層32、発光層33、電子注入輸送層34、 降極35、Si層36、保護膜37を蒸着させたり、あ るいはスパッタリングにより順次形成していた。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】従って、正孔注入輸送 層32、発光層33、電子注入輸送層34、陰便35、 Si層36、保護膜37を形成するために、その度に真 空室を常圧に戻してそれぞれの工程に適した材料を入 れ、真空にしたあと蒸着あるいはスパッタリングさせる ことが必要であった。

【りりり4】そのため、各工程の度に常圧に戻すことが 必要となり酸化雰囲気に露出されたり、製造時間が長く なるという欠点があった。従って本発明の目的は、前記 各工程毎に一旦常圧に戻す必要のない有機EL素子の製 造方法及びその装置を提供することである。

[0005]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するた め、本発明では、図1に示す如く、中空柱状の真空槽1 に、墓板挿入取出部10と、複数の作業用真空室11~ 15を円周上に配置する。そして真空槽1の中央部分に は、ロボット2を設置する。ロボット2には、上下左右 方向に伸縮回転可能に構成された例えば3本のアーム2 -1.2-2.2-3が設けられ、そのアーム2-3の 先端には保持部3が形成されている。

【0006】作業用真空室11~16は蒸着室あるいは 16 スパッタリング室として構成される。蒸着室は、図1 (B) に断面が示されるように、支持基部6、加熱部 7. 蒸音源17等が備えられ、支持基部6上に、後述す るように就置された有機ELウェーハ4に蒸者源からの 物質が敏膜される。スパッタリング室は、図1(C)に 断面が示されるように、支持部6と電観18、ターゲッ ト19が用意され、電優18には高周波源8が接続され る.

[0007]

(2)

【作用】先ず、ガラス基板に透明電極を形成してこれを 【産業上の利用分野】本発明は有機エレクトロルミネセ 25 パターニングした有機Eしウェーハ4を後述する保持板 に保持させたあと、これを墓板挿入取出部10を開き、 真空室11内のロボット2の保持部3に保持させる。こ のようにして有機ELウェーハ4を保持させたあと、こ れを真空槽1内に入れ、真空にする。

> 【0008】それから作業用真空室11のゲート20を 関き、有機Eしウェーハ4をその支持部6に保持させて 正孔注入輸送層を蒸着させる。次にロボット2はこの有 機E レウェーハ4を作業用真空室 12の支持部6 に保持 させ、発光層を蒸着させる。このようにして作業用真空 室13にて電子注入輸送層を蒸着し、作業用真空室14 にて陰極を蒸着し、作業用真空室15にて51層をスパ ッタリングし、作業用真空室16にて保護膜をスパッタ リングで形成したあと、真空捨1を常圧に戻し、 基板挿 入取出部10から有機EL素子を取出すことができる。 [0009]

> 【実施例】本発明の一実施例を図1. 図2及び図4にも とづき説明する。図1は本発明の一実能例構成図、図2 は本発明の作業用真空室とロボット2の保持部3の要部 説明図、図4は有機EL素子の構成を示す。

> 【0010】先ず図4により有機EL素子の製法につい て説明する。透明菩提31は陽様となるものであって例 えばITO等で構成され、ガラス基板30上に蒸着又は スパッタリングにより成膜されたあとパターエングされ て所定の形状に整形されたもの、あるいはマスタバター ニングされて所定の形状に成膜されたものである。

> 【0011】正孔注入輸送層32は、例えば下記化1で 衰されるテトラアリールジアミン誘導体が使用される。

[0012]

[化1]

http://www4.ipdl.ncipi.go.jp/tjcontentdben.ipdl?N0000=21&N0400=image/gif&N0401=/...

6/23/2006

【0013】 【化1において、R、、R、、R、及びR、はそれぞれアリール基、アルキル基、アルコキシ基、アリールオキシ基、アミノ基、又はハロゲン原子を表す。r1、r2、r3及びr4は、それぞれ0又は1~5の整数である。R、及びR。は、アルキル基、アルコキン基、アミノ基、又はハロゲン原子を表し、これらは同一でも異なるものであってもよい。r5及びr6は、それぞれ0又は1~4の整数である。〕

* この化1 に限定されず、例えば下記化2で表されるN、N'ーシ(3 - メチルフェニル)- N、N'ージフェニル- 4、4'ージアミノー1、1'ビフェニルを蒸着することにより形成したものを正孔注入輸送層22として使用することもできる。

[0014] [化2]

【0015】との外、芳香族三級アミン、ヒドラゾン誘 導体。カルバゾール誘導体。トリアゾール誘導体。イミ ダゾール誘導体。アミノ墓を有するオキサジアゾール誘 導体。ポリチオフェン等が使用できる。

【0016】発光層33は、トリス(8-キノリノラト)アルミニウム等の金属語体色素。テトラフェニルブタジェン、アントラセン、ペリレン、コロネン、12-フタロペリノン誘導体、キナクリドン、ルブレン、スチリル系色素等の有機蛍光体や、前記正孔注入輸送層32を構成する例えば化1で表されるテトラアリールジアミン誘導体と、後述する電子注入輸送層34を構成する例えばトリス(8-キノリノラト)アルミニウムとの複合物が使用される。この場合、異なる蒸着額より蒸発させ40る共蒸者が好ましいが、これに限定されるものではない。勿論蛍光性物質を含ませることもできる。

【①①17】電子注入輸送層34は、例えばトリス(8 ーキノリノラト)アルミニウム等の金属錯体色素、オキ サジアゾール誘導体、ペリレン誘導体、ピリジン誘導 体、ビリミジン誘導体、キノリン誘導体、キノキサリン 誘導体、ジフェニルキノン誘導体、ニトロ置換フルオロ レン誘導体等を蒸音することにより形成される。

 $[0\ 0\ 1\ 8]$ 除極 $3\ 5$ は、仕事関数の小さい材料例えば ものであり、内部にロボット2 が設置され、また真空槽 $[0\ 0\ 1\ 8]$ 所 $[0\ 0$

1種以上を含む合金例えばMgAg(例えば重量比10:1)、MgIn等で構成される。除極35は蒸着又はスパッタリングにより成膜される。

【0019】Si層36は陰極35をコーティングしてその酸化を防止するものであり、Siをスパッタリングすることで成膜される。保護膜37は陰極35の酸化防止のみならず、正孔注入輸送層32~電子注入輸送層34の酸化を防止し、有級EL素子が長時間発光できるようにするものであり、例えばSiO.Si.N.等をスパッタリングすることにより形成される。

[0020]本発明では、前記正孔注入輸送層32~保証購37の形成を図1(A)に示す作業用真空室11~16で順次行うものである。次に図1(A)に示す本発明の製造装置について説明する。図1(A)において、1は真空槽、2はロボット、3は保持部、4は有機ELウェーハ、10は基板挿入取出部、11~16は作業用真空室、20はゲートバルブである。

【0021】真空槽1は、有機EL素子をガラス基板3 ()に透明電極31を形成したものから、正孔注入輸送層 32、発光層33、電子注入輸送層34、降極35、S 1層36、保護機37を形成されるまでを連続的に行う ものであり、内部にロボット2が設置され、また真空槽 1の層壁には作業用真空室11~16が、クラスタ状に

配置されている。また真空槽1には基板挿入取出部10 が形成されている。

【① ①22】ロボット2は、有機ELウェーハ4を順次 作業用真空室11~16に挿入し、取出すものであり、 例えば3本のアーム2-1,2-2,2-3を有する。 これらのアーム2-1~2-3は、そのアーム2-3の 先端に形成された保持部3が上下左右の360°の全方 向に移動回転可能に構成されている。

【0023】保持部3は、有機ELウェーハ4が保持さ れた保持板5を載置するものであり、その先端には、後 15 述する支持基部6の穴部6-1、6-2に進入される突 出部3-1、3-2が形成されている。

【① ①24】有機ELウェーハ4は、有機EL素子が製 造されるまでの中間体であり、図l(A)に示す有機E Lウェーハ4はガラス基板30に透明電極31がパター ニング形成されたものであり、その後順次作業用真空室 11~16で順次成膜されて、有機EL素子になるまで の途中のものをいう。

【① 025】作業用真空室11は、例えば正孔控入輸送 厘32を基着する、蒸着工程用の真空室であり、図1 (B) はそのA-A線断面図である。 との断面図に示さ れるように作業用真空室 1 1 には支持基部 6、加熱部 7.蒸者源17が具備されている。作業用真空室11で は正孔注入輸送層32が蒸着されるので、この室の蒸着 額17には前記化1あるいは化2で示されるものが使用

される。

[0026] 支持基部6は、有機ELウェーハ4が保持 された保持板5が載置されるものであり、図2に示す如 く、六部6-1、6-2が形成されている。図2の状態 において、ロボット2の先端部3が右方向に移動し、そ 35 の突出部3-1.3-2が穴部6-1.6-2に進入す る。このとき、突出部3-1、3-2の上面が支持基部 6の上面よりもわずかに高い状態で進入するので、保持 板5 はそのまま支持基部6上を移動する。そして所定の 位置に進入したとき、先端部3が下降するので、保持板 5は支持基部6上の所定の位置に載置される。

【0027】との状態で、ゲートバルブ16を閉じ、加 熱部?に通電すれば、蒸着源17が有機ELウェーハ4 上に蒸着される。そして蒸着終了後、再びゲートバルブ の上面よりも低い状態で突出部3-1.3-2が穴部6 -1.6-2に進入させ、所定の位置に進入したとき、 先端部3を若干上昇させる。これにより蒸着処理された 有機ELウェーハ4が先端部3に再び截置される。これ を作業用真空室 11の外に移動し、次の作業用真空室 1 2内の支持基部6上に同様に載置する。このようにして 順次作業用真空室における成膜処理を行うことができ る。なお図2に示す如く、マスクタを設け、マスク蒸者 することもできる。

[①①28]作業用真空室12は発光層33を蒸着する 50 お電子注入輸送層34を蒸着させる。

ものであり、作業用真空室13は電子注入輸送層34を 蒸着するものであり、作業用真空室14は陰極25を蒸 着するものあるので、これらの各室は、前記作業用真空 室11と同様に構成されている。

5

【① 029】作業用真空室15は例えば51層36をス パッタリングにより形成するスパッタリング工程用の真 空室であり、図1(C)はそのB-B断面図である。こ の断面図に示されるように、スパッタリング用の作業用 真空室15でも、蒸着用の作業用真空室と同様に支持基 部6が設けられている。そしてその上方に電極18が設 置され、その前面にターゲット19が配置されている。 電極18には高層波線8により高層波電圧が印加され、 室内に発生した高周波放電によりターゲットがスパッタ リングされ、支持基部6上に載置された有機ELウェー ハ4上にS:層36が形成される。このとき室内にA: ガスが導入されスパッタを行う。

【0030】作業用真空室16は、例えば保護職37を スパッタリングにより形成するスパッタリング工程用の 真空室であり、前記作業用真空室15と同様に構成され 25 ている。

【① 031】なお、前記作業用真空室11~14及び作 桑用真空室15、16は、真空槽1の周辺に設置され、 これらはいわゆるクラスター状に設置されている。 最初 にガラス基板30に透明電極21を形成した有機ELウ ェーハ4を保持板5に保持させ、これを基板挿入取出部 10の窓部より入れてロボット2の先端部3上に截置す る。それから各作業用真空室11~16のゲートバルブ 20を関き、真空槽1を図示省略した真空ポンプにて排 気する。

【① 032】そして所定の気圧に減圧されたとき、ロボ ット2の先端部3を作業用真空室11に挿入し、その支 **詩墓部6上に有機ELウェーハ4を保持した保持板5を** 前記の如く戯画したあと、そのゲートバルブ16を関め る。そして加熱部7を加熱し、蒸者源17から正孔注入 輸送層32を蒸着させる。

【1)033】とのようにして正孔注入輸送層32が形成 された後、作業用真空室11では、ゲートバルブ20を 闘き、ロボット2の先端部3を駆動して、それに正孔注 入輸送層32が形成された有機ELウェーハ4が保持さ 20を開き、ロボット2の先端部3の上面が支持基部6 40 れている保持板5を、次に作業用真空室12内の支持基 部6上に載置し、そのゲートバルブ20を閉める。そし て加熱部7を加熱し、蒸着源17から発光層33を蒸着

> 【①①34】発光層33が形成された後、作業用真空宣 12ではゲートバルブ20を関き、ロボット2の先端部 3を駆動して、それに発光層33が形成された有機EL ウェーハ4が保持されている保持板5を、次の作業用真 空室13内の支持基部6上に載置し、そのゲートバルブ 20を閉める。そして加熱部7を加熱し、蒸者源17か

【0035】とのように電子往入輸送層34が形成され た後、作業用真空室13ではゲートバルブ20を開き、 ロボット2の先端部3を駆動して、それに電子注入輸送 層24が形成された有機ELウェーハ4が保持されてい る保持板5を、次の作業用真空室14内の支持基部6上 に載置し、そのゲートバルブ20を閉める。そして加熱 部7を加熱し、蒸者源17から降極35を蒸者させる。 【0036】陰極35が形成された後、作業用真空室1 4ではゲートバルブ20を開き、ロボット2の先端部3 ーハ4が保持されている保持板5を、次の作業用真空室 15内の支持基部6上に截置し、そのゲートバルブ20 を閉める。そして電極18に高国波旋8より高周波を印 加し、高周波放電を発生させ、ターゲット19をスパッ タして有機Eしウェーハ4上にS1層36が形成され

[0037] Si層36が形成された後、作業用真空室 15ではゲートバルブ20を関き、ロボット2の先端部 3を駆動して、それにSi居36が形成された有機EL 空室 1 6 内の支持基部 6 上に載置し、そのゲートバルブ 20を閉める。そして電極18に高周波線8より高周波 を印加し、高周波放電を発生させ、ターゲット19をス パッタして有機ELウェーハ4上に保護膜37を形成す

【0038】とのように保護膜37が形成された後、作 桑用真空室16ではゲートバルブ20を開き、ロボット 2の先端部3を駆動して、それに保護膜37が形成され た有機EL煮子を保持されている保持板5を基板挿入取 出部10に駆動させる。そして真空槽1内を意圧に戻 し、図示省略した窓部を開いて有機Eし素子を取出す。 【① 039】なお、前記説明では、支持基部6を各作業 用真空室の下に位置した例について説明したが、本発明 はこれに限定されるものではなく、図3(A)に蒸着用 の作業用真空室 11′ として代表的に示す如く、蒸着用 の加熱部7、蒸着額17を下方におき、支持基部6を上 方においてもよい。同様に図3(B)に示す如く、スパ ッタリング用の作業用真空室15′としては、電極18 やターゲット19を下方におき支持基部6を上方におい てもよい。

【①①40】このとき、当然のことながら有機ELウェ ーハ4は蒸者源17あるいはターゲット19側に面して いる。そして支持基部6には、この有機ELウェーハ4 の截置部分の下方に穴部が形成されている。

[()()41]前記実施例では、有機EL素子として正孔 注入輸送層、発光層、電子注入輸送層の3層構成の有機 EL素子例について説明したが本発明は勿論これに限定 されるものではない。例えば正孔注入輸送層・発光層+ 電子注入輸送層,正孔往入輸送層+電子注入輸送層·発 光層の如きものに対しても同様に適用できる。また1つ 55 18 電極

の電子注入層が発光層及び正孔注入層を兼ねる場合も本 発明に含まれるものである。

【1) () 4.2 】また作業用真空室の配置は、その作業順に 従って左廻りに配置した例について説明したが、作業用 真空室の配置は作業順に限定されるものではなく、任意 に配置できる。この場合、ロボット2の有機ELウェー ハの駆動先が作業順に従って行われることになる。勿論 作業順は右廻りでもよい。

【1)043】作業用真空室の数も、図1(A)に示すも を駆動して、それに陰極3.5が形成された有機区しウェ 10 のに限定されるものではなく、例えば層数の増加などに より工程数が増加すればこれに応じて増加することがで * 3.

> 【① ① 4.4 】前記説明では陰極上にSi膜を成膜したも のに対してその上に保護膜を形成する場合について説明 したが本発明はこれに限定されるものではなく、他のも のについても勿論適用できる。

[0045]

【発明の効果】語求項1に記載された本発明によれば、 真空を破らない。いわゆるクラスタツール方式で有機E ウェーハ4が保持されている保持板5を、次の作業用真 20 上素子を製造するので、一度真空にすれば工程が終わる までこれを保持すればよく、工程毎に真空状態にする必 要がないので効率的である。しかも保護膜を形成したあ とで大気中に取出すので、各層が酸化雰囲気に露出され ることがないので、各層が酸化されないため、発光寿命 の長いものを提供することができる。

> 【① 046】請求項2に記載された本発明によれば各作 **桑用真空室は個別の膜を形成するので、高価な有機EL** 材料を作業用真空室より回収して再利用することができ る。請求項3に記載された本発明によれば各作業用真空 室に自動的に有機ELウェーハを鍛送して成膜し、極め て効率良く有機EL案子を製造することができる。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明の一実施例構成図である。
- 【図2】作業用真空室の妄部説明図である。
- 【図3】本発明の他の実施側である。
- 【図4】有機E L煮子の1 例である。

【符号の説明】

-) 真空槽
- 2 ロボット
- 40 3 先端部
 - 4. 有機ELウェーハ
 - 5 保持板
 - 6 支持基部
 - 7 加熱部
 - 8 高国波源
 - 9 マスク
 - 1 () 基板挿入取出部
 - 11~16 作業用真空室
 - 17 莎岩源

(5) 特闘平8-111285 19 ターゲット [図1] [22] 本発明の一実施例構成図 作業用具空至の要部鏡明図 (A) (基板+透明電機) 6.没将基邻) 5:(保持箱) (B) (c) [図3] [図4] 本発明の第2 奥施例 有機巨し素子 (A) 30:ガテス套板 31:透明电径

```
【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載
【部門区分】第7部門第1区分
【発行日】平成13年3月16日(2001.3.16)
【公開番号】特開平8-111285
【公開日】平成8年4月30日(1996.4.30)
【年通号数】公開特許公報8-1113
【出願番号】特願平6-244244
【国際特許分類第7版】
 H05B 33/10
 C23C 14/56
 HO58 33/04
     33/14
[FI]
 H05B 33/10
             G
 C23C 14/56
 H058 33/04
     33/14
```

【手続縮正書】

[提出日] 平成12年3月31日 (2000.3.3)

【手続箱正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【語求項1】 有級エレクトロルミネセンス素子の少なくとも一部の複数の層状部分を、真空槽の周辺に形成された複数の作業用真空室において順次成膜し、保護膜の形成後に外部に取出すようにしたことを特徴とする有級エレクトロルミネセンス素子の製造方法。

【語求項2】 有級エレクトロルミネセンス素子の少なくとも一部の複数の層状部分を、真空槽の周辺に形成された複数の作業用真空室において順次成膜し、保護する膜の形成後に外部に取出すようにしたことを特徴とする有機エレクトロルミネセンス素子の製造方法。

【語求項3】 有機エレクトロルミネセンス素子の少なくとも一部の複数の層状部分を、真空槽の周辺に形成された複数の作業用真空室において順次成膜し、陰極をコーテングしてその酸化を防止する層を成膜した後に外部に取出すようにしたことを特徴とする有機エレクトロルミネセンス素子の製造方法。

【語求項4】 有機エレクトロルミネセンス素子の少なくとも一部の複数の層状部分を、真空槽の周辺に形成された複数の作業用真空室において順次成膜し、陰極をシリコンでコーテングしてシリコン層を成膜した後に外部に取出すようにしたことを特徴とする有機エレクトロルミネセンス素子の製造方法。

【請求項5】 その内部に保持搬送手段を有する真空槽と、この真空槽の圓畳に、有機エレクトロルミネセンス 素子を構成する層状部分を形成する複数の作業用真空室 を設け、

前記作業用真空室において有機エレクトロルミネセンス 素子を形成したととを特徴とする有機エレクトロルミネ センス素子の製造装置。

【語求項6】 前記真空槽内に、その先端部が各作業用 真空室内に自由に移動できる可動アームを設けたことを 特徴とする請求項5記載の有機エレクトロルミネセンス 素子の製造装置。

【手統領正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0005

【補正方法】変更

【補正内容】

[0005]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するため、本発明では、図1に示す如く、中空柱状の真空槽1に、 基板挿入取出部10と、複数の作業用真空室11~16を円周上に配置する。そして真空槽1の中央部分には、ロボット2を設置する。ロボット2には、上下左右方向に伸縮回転可能に構成された例えば3本のアーム2-1、2-2、2-3が設けられ、そのアーム2-3の先端には保持部3が形成されている。

【手続箱正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0013

【補正方法】変更

【補正内容】

- 浦 1-

【0013】 【化1において、R、、R、、R、及びR、はそれぞれアリール基、アルキル基、アルコキシ基、アリールオキシ基、アミノ基、又はハロゲン原子を表す。r1、r2、r3及びr4は、それぞれ0又は1~5の整数である。R、及びR。は、アルキル基、アルコキシ基、アミノ基、又はハロゲン原子を表し、これらは同一でも異なるものであってもよい。r5及びr6は、それぞれ0又は1~4の整数である。】

この化 1 に限定されず、例えば下記化 2 で衰される N、N' - ジ (3 - x + y - y - y) - N N' - y - y - y - y - y y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4 y - 2 y - 4

【手続稿正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0032

【補正方法】変更

【補正内容】

【0032】そして所定の気圧に減圧されたとき、ロボット2の先端部3を作業用真空室11に挿入し、その支持基部6上に有機ELウェーハ4を保持した保持板5を前記の如く減速したあと、そのゲートバルブ20を閉める。そして加熱部7を加熱し、蒸者源17から正孔注入輸送層32を蒸着させる。

【手続箱正5】

【補正対象書類名】明細書 【補正対象項目名】0045 【補正方法】変更 【補正内容】 【0045】

【発明の効果】本発明によれば、真空を破らない。いわゆるクラスタツール方式で有機EL素子を製造するので、一度真空にすれば工程が終わるまでこれを保持すればよく、工程毎に真空状態にする必要がないので効率的である。しかも保護順を形成したあとで大気中に取出すので、各層が酸化存留気に躍出されることがないので、各層が酸化されないため、発光寿命の長いものを提供することができる。

【手続稿正6】

【捕正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0046

【補正方法】変更

【補正内容】

【① 0 4 6 】 本発明によれば各作業用真空室は個別の膜を形成するので、高価な有機E L 材料を作業用真空室より回収して再利用することができる。 本発明によれば各作業用真空室に自動的に有機E L ウェーハを鍛送して成膜し、極めて効率良く有機E L 素子を製造することができる。